アメリカンフットボールのクォーターバックにおける投球動作の運動学的分析 一静止立位からの投球とランニングスローの比較一

コーチング科学研究領域

5012A053-4 又 あゆみ

I. 緒言

アメリカンフットボールにおいて, パスプレイを成 功させるためクウォーターバック(以下 QB)は速い球 を投げることが要求される. アメリカの大学や NFL のQBと日本人QBとでは球速に約10km/時の差があ り、日本人 QB は球速を向上させることが競技におけ るパフォーマンスの向上につながると考えられる. 投 球をはじめとするオーバーヘッドスポーツによるオ ーバーユース症候群の発症が頻繁に報告されている が,運動連鎖による適切な動作を適用することによっ てその危険性を減少させることができ、選手のパフォ ーマンスを向上させることが可能となる. 近年, 運動 連鎖が床反力を利用して起こることから, 投球におけ る下肢の運動および体幹の回旋の重要性が提唱され ている. しかし、QB の投球に関する研究は少なく、 特に競技的に頻繁に起こるランニング動作を伴う投 球を研究したものは一つもない. そこで本研究は, QBにおける静止状態からの投球とランニング状態か らの投球における下肢および体幹の運動学的差異を 明らかにし、それぞれにおいて球速に影響を与える因 子を明らかにすることを目的とした.

Ⅱ. 方法

対象:アメリカンフットボールチームに所属するクォーターバックポジションを2年以上経験した健康な男性16名を被験者とした.動作課題:被験者に動作課題として静止状態からの投球(S試行)とランニングによる助走をつけての投球(R試行)を実施させた.測定項目:被験者が投げたボールの球速を全てスピードガン(SPEEDSTER V, Bushnell 社製)を用いて測定した.また,被験者の動作課題を,高速度ビデオカメラ4台(EX-F1,カシオ計算機株式会社製)を用いて撮影した.分析:撮影した映像は,動作解析ソフトウェア(3D Calculator,キッセイコムテック株式会社製)上で,デジタイズを施しDLT法によって各分

研究指導教員:岡田 純一 准教授

析点の三次元座標を算出し、関節角度および角速度を 算出した。統計処理:球速および投球に要した時間(投 球時間),各局面における関節角度を対応のあるt検定 によって施行間で平均値を比較した。局面による関節 角度の変化および角速度の変化は二元配置分散分析 (群間×局面)を用いて分析し、Bonferroniの多重 比較検定を実施した。また、各試行において、球速を 予測する回帰式をステップワイズ法を用いて求めた。 すべての統計処理には、統計解析ソフト(SPSS statistics version20、IBM 社製)を使用した。なお、 危険率5%未満(p<0.05)をもって有意とした。

Ⅲ. 結果

S 試行における球速(78.1±2.3km/h)は R 試行にお ける球速(69.6±2.2km/h)よりも有意に高値を示した (p<0.05). また、S 試行における投球時間(0.42±0.07) 秒)は R 試行における投球時間(0.35±0.05 秒)よりも 有意に長かった(p<0.05). 肩関節最大外転位において S 試行における体幹回旋角度(11.47±42.71°)は R 試 行における体幹回旋角度(51.3±12.47°)よりも有意 に低値を示した(p<0.05). S 試行における骨盤の向き (-9.46±31.9°)は R 試行における骨盤の向き(-48.92 $\pm 17.8^{\circ}$)より有意に高値を示し、S試行の方がクロー ズの状態にあった(p<0.05). S 試行における支持脚・ 体幹×大腿角度(50.66±16.5°)は R 試行における支 持脚·体幹×大腿角度(29.04±11.8°)よりも有意に高 値を示し、S試行の支持脚・股関節はR試行より屈曲 位にあった(p<0.05). S 試行における踏込脚・体幹× 大腿角度(45.3±19.8°)は R 試行における踏込脚・体 幹×大腿角度(18.0±10.0°)よりも有意に高値を示し、 S試行の支持脚・股関節はR試行より屈曲位にあった (p<0.05). S 試行における踏込脚・骨盤×大腿角度 (13.67±16.9°)は R 試行における踏込脚・骨盤×大 腿角度(-3.96±11.0°)よりも有意に高値を示し、R 試 行において股関節は内転位にあった(p<0.05). 頭頂~

ボール最短垂直距離において S 試行における支持 脚・骨盤×大腿角度(11.23±10.3°)は R 試行におけ る支持脚・骨盤×大腿角度(-3.88±16.1°)よりも有意 に高値を示し、R 試行において股関節は内転位にあっ た(p<0.05). ボールリリース時においてS試行におけ る支持脚・体幹×大腿角度(21.64±6.6°)は R 試行に おける支持脚・体幹×大腿角度(32.79±12.8°)よりも 有意に低値を示し, R 試行の方がより屈曲位にあった (p<0.05). Late Cocking において S 試行における骨 盤の平均角速度(-224.0±100.4°/s)はR試行における 骨盤の平均角速度(-91.9±72.5°/s)に比べて有意に低 い値を示した. S試行における支持脚・体幹×大腿の 平均角速度(-100.2±62.5°/s)は R 試行における支持 脚・体幹×大腿の平均角速度(-22.1±88.3°/s)に比べ て有意に低い値を示した. S 試行における踏込脚・体 幹×大腿の平均角速度(-18.7±45.0°/s)はR試行にお ける踏込脚・体幹×大腿の平均角速度(63.1±92.9° /s)に比べて有意に低い値を示した. S 試行における踏 込脚・骨盤×大腿の平均角速度(-71.0±63.5°/s)は R 試行における踏込脚・骨盤×大腿の平均角速度(45.2) ±58.3°/s)に比べて有意に低い値を示した.

S施行において有意な回帰式が得られた.

 $Y=77.719-0.041x_1+0.149x_2+0.026x_3$

(x₁= Late Cocking における支持脚・体幹×大腿の平 均角速度, x2=頭頂部~ボール最短垂直距離における 踏込脚・骨盤×大腿角度, x₃₌ Acceleration における 支持脚・骨盤×大腿の平均角速度)

R 施行において有意な回帰式が得られた.

 $Y=68.204-0.025x_1+0.026x_2-0.018x_3-0.059x_4$

(x₁= Acceleration における支持脚・骨盤×大腿の平均 角速度, x₂= Late Cocking における骨盤の平均角速度, x₃₌ Acceleration における支持脚・体幹×大腿の平均 角速度, x4=ボールリリース時の骨盤の向き)

Ⅳ. 考察

S試行における球速はR試行における球速よりも有 意に大きいことがわかった. 運動連鎖によって, Late Cocking において体幹上部は骨盤よりも大きな角度 変化を起こすが、R試行はS試行に比べてオープンの 状態になっていた. S 試行では Late Coking において 支持脚が地面に力を加えるために重心が前方に移動

し股関節が伸展するが、R 試行では踏込脚が接地しな いため、地面からの反動(ニュートンの第3法則)が垂 直方向にはたらくため股関節の伸展はみられなかっ た. S施行では Late Cocking から Acceleration にか けて常に内転し続けていたが、R 施行では Late Cocking においてのみ内転し、Acceleration において 角度変化はみられなかった. 両試行において, 踏込脚 はブレーキの役割として股関節を内転させたと推察 された.

V. 結論

S試行における球速はR試行における球速よりも有 意に高値を示した. その要因として, R 試行が投球の 初めから体幹がオープンの状態であり、大きな角速度 を生み出せないこと, 踏込脚が接地しないために体重 移動が十分にできず、床反力を生み出す支持脚の伸展 が制限されることが挙げられた.

S 施行において球速に影響を与えるのは踏込脚股 関節の外転角,支持脚股関節の伸展および内転角速度 であり、R 施行において球速に影響を与えるのは骨盤 の角度と角速度, 支持脚股関節の伸展および内転角速 度であった.

| 表1. 関節角度一覧 | | | | | | | | | | |
|--------------------------|-----------|---------|---|-------|---------|------|---------|--------|--|--|
| 時点 | 変数 | S試行 | | | R試行 | | | p値 | | |
| | | AVE | ± | SD | AVE | ± | SD | h lie | | |
| 肩関節 最大外転 位 | 体幹回旋角度 | 11.47 | ± | 42.71 | 51.30 | ± | 12.47 | * | | |
| | 体幹上部 | 11.04 | ± | 46.55 | 2.38 | ± | 14.43 | | | |
| | 骨盤 | -9.46 | ± | 31.86 | -48.92 | ± | 17.75 | ** | | |
| | 支持脚·体幹×大腿 | 50.66 | ± | 16.48 | 29.04 | ± | 11.75 | ** | | |
| | 支持脚骨盤×大腿 | 17.40 | ± | 15.76 | 6.54 | ± | 7.14 | | | |
| | 踏込脚·体幹×大腿 | 45.30 | ± | 19.78 | 18.00 | ± | 10.03 | ** | | |
| | 踏込脚·体幹×大腿 | 13.67 | ± | 16.91 | -3.96 | ± | 10.99 | * | | |
| 頭頂〜 ボール 最短垂直 距離 | 体幹回旋角度 | -11.98 | ± | 19.15 | -9.27 | ± | 19.09 | | | |
| | 体幹上部 | -86.42 | ± | 24.96 | -79.42 | ± | 16.75 | | | |
| | 骨盤 | -71.67 | ± | 13.45 | -70.15 | ± | 18.83 | | | |
| | 支持脚·体幹×大腿 | 20.27 | ± | 8.20 | 26.21 | ± | 11.18 | | | |
| | 支持脚骨盤×大腿 | 11.23 | ± | 10.33 | -3.88 | ± | 16.13 | * | | |
| | 踏込脚·体幹×大腿 | 38.71 | ± | 17.78 | 38.05 | ± | 13.63 | | | |
| | 踏込脚·体幹×大腿 | -7.80 | ± | 13.85 | 5.78 | ± | 16.22 | | | |
| ボール リリース 時 | 体幹回旋角度 | -26.85 | ± | 13.78 | -25.24 | ± | 12.85 | | | |
| | 体幹上部 | -114.12 | ± | 25.95 | -102.73 | ± | 13.68 | | | |
| | 骨盤 | -87.27 | ± | 14.94 | -75.59 | ± | 19.14 | | | |
| | 支持脚·体幹×大腿 | 21.64 | ± | 6.59 | 32.79 | ± | 12.82 | * | | |
| | 支持脚骨盤×大腿 | 1.14 | ± | 14.29 | -7.55 | ± | 21.02 | | | |
| | 踏込脚·体幹×大腿 | 38.86 | ± | 22.09 | 36.54 | ± | 15.28 | | | |
| | 踏込脚·体幹×大腿 | -11.52 | ± | 11.37 | -5.55 | ± | 13.84 | | | |
| | · | | | | *:p < | 0.05 | * * : p | < 0.01 | | |

| 表2. Late CockingおよびAccelerationにおける各関節の平均角速度 | | | | | | | | | | |
|--|-----------|---------|-------|--------|---------|-------|--------|-----|--|--|
| 局面 | 変数 | S試行 | | | R試行 | | | p値 | | |
| | | AVE | ± | SD | AVE | ± | SD | ЫIE | | |
| Late Cocking | 体幹回旋 | -76.4 | ± | 123.3 | -220.2 | ± | 55.3 | * | | |
| | 体幹上部 | -300.43 | ± | 124.03 | -320.98 | ± | 95.14 | | | |
| | 骨盤 | -224.0 | \pm | 100.4 | -91.9 | ± | 72.5 | * | | |
| | 支持脚·体幹×大腿 | -100.2 | \pm | 62.5 | -22.1 | ± | 88.3 | * | | |
| | 支持脚骨盤×大腿 | -23.68 | ± | 48.43 | -95.72 | ± | 48.74 | | | |
| | 踏込脚·体幹×大腿 | -18.7 | ± | 45.0 | 63.1 | ± | 92.9 | * | | |
| | 踏込脚·体幹×大腿 | -71.0 | ± | 63.5 | 45.2 | ± | 58.3 | ** | | |
| Accele- ration | 体幹回旋 | -220.16 | \pm | 55.30 | -186.15 | ± | 147.61 | | | |
| | 体幹上部 | -312.03 | ± | 41.98 | -272.23 | ± | 89.76 | | | |
| | 骨盤 | -91.87 | ± | 72.50 | -86.31 | ± | 115.27 | | | |
| | 支持脚·体幹×大腿 | -22.06 | ± | 88.31 | 77.06 | ± | 65.43 | | | |
| | 支持脚骨盤×大腿 | -36.10 | \pm | 77.89 | -29.35 | ± | 117.07 | | | |
| | 踏込脚·体幹×大腿 | 63.05 | \pm | 92.91 | -31.83 | \pm | 156.88 | | | |
| | 踏込脚·体幹×大腿 | 45.21 | ± | 58.30 | -162.21 | ± | 103.63 | | | |
| *·n < 0.05 * * ·n < 0.01 | | | | | | | | | | |